

1) неиспользуемая область, 2) Активная поверхность, 3) Ориентирующий паз, 4) Датчик положения



Basic features

Базовый стандарт	IEC 60947-5-2 IEC 60947-5-7
Разрешение на эксплуатацию/ конформность	CE cULus E~ WEEE

Display/Operation

Индикация рабочего напряжения	да
-------------------------------	----

Electrical connection

Защита от короткого замыкания	да
Защита от переплюсовки	да
Разъем	M8x1
С защитой от неправильного подключения	да

Electrical data

Выходное напряжение при SI, макс.	10 V
Выходное напряжение при SI, мин.	0 V
Выходное напряжение при Se	5 V
Выходной ток при SI, макс.	20 mA
Выходной ток при SI, мин.	4 mA
Выходной ток при Se	12 mA
Остаточная волнистость, макс. (% от Ue)	10 %
Предельная частота – 3 дБ	1500 Hz
Рабочее напряжение пост. тока Ub (Ia)	10...30 V
Рабочее напряжение пост. тока Ub (Ua)	15...30 V
Расчетная частота в сети (переменного тока)	=
Расчетное напряжение изоляции Ui	75 V DC
Расчетное рабочее напряжение Ue=	24 V
Сопротивление нагрузки RL	2000...500 Ohm

Магнитно-индуктивные датчики
BIL EMD0-T060A-01-S75
Код заказа: BIL0006

BALLUFF

Environmental conditions

Степень загрязнения	3
Степень защиты	IP67
Температура окружающей среды	-10...75 °C

Functional safety

MTTF (40°C)	280 a
-------------	-------

Interface

Аналоговый выход	Аналог., напряжение 0...10 В Аналог., ток 4...20 мА
------------------	--

Material

Материал корпуса	PA
------------------	----

Mechanical data

Размеры	95 x 15 x 24 mm
---------	-----------------

Range/Distance

Время реакции, макс.	1 ms
Диапазон измерения	0...60 мм
Диапазон линейности SI	5...55 мм
Отклонение от линейности, макс.	±0.6 мм
Повторяемость по BWN	±60.0 µm
Скорость измерения макс.	5 m/s
Температурный дрейф от конечного значения, макс.	±2.5 %

Remarks

СД 1: напряжение питания СД 2: распознавание датчика положения

Только для областей применения по NFPA 79 (машины с напряжением питания до 600 В). Подходящие штекерные соединители при необходимости можно заказать в Balluff.

Se = опорная точка (ориентирующий паз на плате). Спецификации действительны только с рекомендуемым датчиком положения: датчик положения BIL 000-MH-A, D = 2 мм датчик положения BIL 001-MH-A, D = 1 мм ось датчика положения вертикально на активной поверхности. Другие датчики положения по запросу. Параметры действительны лишь в пределах заданного рабочего диапазона Sa на расстоянии D для соответствующего датчика положения.

Сопротивление нагрузки RL, макс. действительно для Ub не менее 16 В.

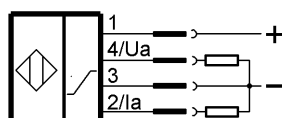
Дополнительная информация по MTTF или B10d содержится в сертификате MTTF / B10d

Указанное значение MTTF / B10d не гарантирует каких-либо свойств и/или срока службы; речь идет только об экспериментальных данных, не имеющих обязательного характера. Эти данные не продлевают срок давности по гарантийным претензиям и не влияют на него каким-либо иным образом.

Connector Drawings



Wiring Diagrams (Schematic)



Technical Drawings

